

# 정도진(Jung Do Jin)

## CONTACT

abc@naver.com  
로봇사업단 : 042-821-6871

## LANGUAGES

★★★★ ENGLISH

## SKILLS

★★★★★★ AutoCAD

★★★★★★ Solidworks

★★★★ C++

★★★★ C

★★★★ MATLAB

## Education - 학력사항

사립 한남대학교 컴퓨터통신무인기술학과 학사 (2019.08)  
사립 한남대학교 기계공학과 학사 (2019.08)  
국립 충남대학교 메카트로닉스공학과 대학원 입학(2019.09~)  
국립 충남대학교 메카트로닉스공학과 석사과정

## Undergraduate Coursework

일반물리학 및 실험1,2

대학수학 및 연습1

기계설계1

유체역학

열역학

공학그래픽스

재료역학

동역학

무인기술실험 및 실습3

캡스톤디자인프로젝트

기계공학실험1

공학수학1,2

로봇공학개론

자동차공학

에너지변환

캡스톤디자인

메카트로닉스 및 실습

CAD/CAM

무인광기술 및 실험1

정역학

창의적공학설계

전자기학

디지털 신호와 시스템



## Graduate Coursework

데이터과학을 위한 선형대수

고등고체역학

고등응용수학

지능제어

계측공학특론

로봇제어시스템

영상처리

캡스톤 디자인

## Internship

## Work Experience

2019. 3 ~2022. 1.

로봇기반 혁신선도 전문인력양성사업 (지원기관: 한국산업기술진흥원, 2019.03.-2022.02)

- 산학과제명 : 마사지로봇 플랫폼 개발
- 역할 : 마사지로봇 엔드이펙터 설계 및 제작  
힘 제어를 이용한 마사지 알고리즘 개발

2019. 6 ~2022. 1.

지역대학우수과학자지원사업 (지원기관: 연구재단, 2019.03.-2022.02)

- 과제명 : 다중 자이로 구동기의 간접제어를 이용한 역진자 시스템의 안정한 규형 제어에 대한 연구
- 역할 : 소형/경량 Control Moment Gyro(CMG) 시스템에 대한 전반적인 설계 및 제작  
역진자 시스템의 안정한 규형 제어를 위한 CMG 구동 알고리즘 개발

---

## TA(Teaching Assistant)

2019. 3~6

창의적 기구설계 및 실습 TA - 리커다인 프로그램 교육

## External education

2021. 2

Matlab을 이용한 데이터 사이언스(27시간) [교육기관: panaxsystem]

2022. 1

Python기반 openCV 프로그래밍(24시간) [교육기관: 로봏트리]

---

## Journal papers

- |      |   |
|------|---|
| 2021 | 정도진, 정 슬, "마사지 로봇의 다양한 힘 제어에 대한 실험 성능의 비교에 대한 연구," Journal of Institute of Control, Robotics and Systems (JICROS), 2021   |
| 2021 | Suel Jung and Do-Jin Jeong, "Admittance Force Tracking Control Schemes for Robot Manipulators under Uncertain Environment and Dynamics," International Journal of Control, Automation, and Systems (IJICAS), 2021 |

## Conference papers

- |          |   |
|----------|---|
| 2020. 7  | 정도진, 이준우, 정 슬. (2020). 0.3 Nm급 가위쌍 구조의 CMG의 소형화 및 경량화 설계와 출력 토크에 대한 실험 검증. 제어로봇시스템학회, 402-403.  |
| 2020. 10 | 정도진, 이준우, 정 슬. (2020). 소형 Scissored-pair CMG의 외란에 대한 Two-wheel 로봇의 균형 제어. 대한전기학회 정보 및 제어 논문집, 208-209.  |
| 2021. 4  | 정도진, 이준우, 정 슬. (2021). 마사지 로봇의 하이브리드 임피던스 힘제어에 대한 실험 연구. 대한전기학회 워크샵, 78-79.   |
| 2021. 10 | Do-Jin Jeong, Seul Jung. (2021). Comparison Studies of Two Major Force Control Algorithms for a Single Axis Force Control of a Robot Manipulator. 2021 The 21st International Conference on Control, Automation and Systems (ICCAS 2021), Poster. |