

# [큐렉소(주)] 기술연구소 신입 및 경력연구원 채용

큐렉소(주)는 (주)hy의 계열회사로서, 첨단기술을 기반으로 차별화된 제품과 의료솔루션을 제공하는 의료로봇 전문기업입니다. 당사는 2017년에 현대중공업 의료사업부문을 인수하여 연구개발-제조-판매 일관체계를 구축하여 의료로봇 사업역량을 확보하는 등 오늘에 멈추지 않고 의료로봇 분야 최고 기업이 되기 위해 노력하고 있습니다. 금번 당사에서는 글로벌 경쟁력을 갖춘 정형외과수술로봇, 척추수술로봇, 보행재활로봇을 개발하기 위해 연구개발 분야에서 열정을 함께 나눌 인재를 모집합니다.



모집분야	담당업무	자격요건
의료로봇 SW개발	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 딥러닝 기반 영상처리 알고리즘 개발</li> <li>- 수술 네비게이션 S/W 개발</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 학력 : 학사 이상</li> <li>- 경력 : [학사] 3년 이상, [석사] 경력 무관</li> <li>- Skill : C++, WPF, .NET, Python, VTK 중급 이상자</li> <li>- 직무경험 : 딥러닝/머신러닝 기반 오브젝트 검출 S/W개발 2D/3D 영상 처리, GPGPU 프로그래밍</li> <li>- 우대사항 : 의료 영상 처리 유경험자 영상 기반 로봇제어 유경험자 영상 정합 유경험자</li> </ul>
재활로봇 SW개발	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 재활로봇 S/W 개발</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 학력 : 학사 이상</li> <li>- 경력 : 3년 이상</li> <li>- Skill : C/C++, C# 기반 UI 및 시스템(응용)프로그래밍 중급이상자</li> <li>- 직무경험 : 로봇(or 자동화)시스템 응용 프로그래밍 (UI, 시퀀스 제어, 네트워크, DB 운용 프로그래밍 등)</li> <li>- 우대사항 : Windows 기반 RTX 유경험자 EtherCAT 유경험자 Pytorch, DB, Unity 3D, 웨어러블 모듈 S/W RTX 유경험자</li> </ul>

모집분야	담당업무	자격요건
<b>재활로봇 모션제어 SW</b>	- 임피던스 제어기술 개발 - 모션제어 S/W 개발 - 운영 S/W 개발	- 로봇 S/W 경험(모션, 운영/통합)  - 우대사항 : 로봇 모션 제어 유경험자 임피던스 제어 유경험자 동역학 제어 유경험자 CANOpen(모션제어 관련) 유경험자 CoE(CANOpen over EtherCAT) 유경험자

### 1. 근무조건 및 환경

■ 정규직

■ 주 5일(월~금) 오전 8시 30분~오후 5시 30분

■ 근무지 : 경기 성남시 중원구 양현로405번길 4-5 마커스빌딩 4-5층 큐렉소(주) 기술연구소 (야탑역 도보 10분 이내)

### 2. 접수기간 및 방법

■ 접수기간 : 총원 시까지

■ 접수방법 : 채용사이트 접수(사람인, 잡코리아) 및 채용담당자(jgh@curexo.com) 이메일 접수

■ 제출서류 : 이력서 및 자기소개서, 포트폴리오 제출 (최종합격 후 추가서류 제출)

### 3. 채용절차

① 서류전형 → ② 실무진 및 임원 면접 → ③ 최종합격

### 4. 기타 문의사항

■ 기술연구소 (031-788-7900), 본사 (070-7012-8300 / jgh@curexo.com)로 문의